
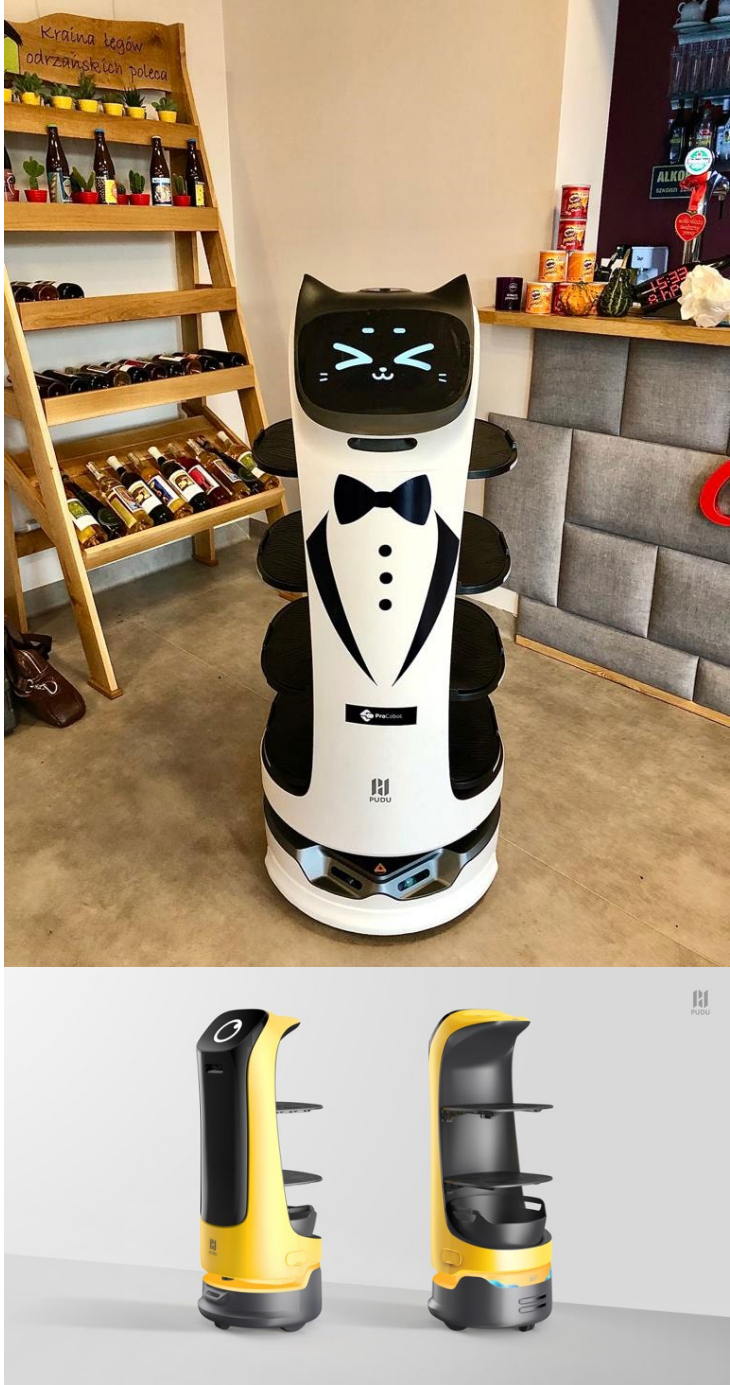




Opis stanowiska demonstracyjnego 4.0:

1. Wystawca:	ProCobot
2. Nazwa stanowiska demonstracyjnego:	Universal Robots G-Code
3. Technologia 4.0	Roboty, roboty współpracujące, G-Code, CNC
4. Zdjęcie poglądowe	
5. Krótki opis	<p>Stanowisko przedstawia możliwość generowania ruchów cobota na podstawie plików G-Code wygenerowanych z oprogramowania 3D.</p> <p>Możliwość podejścia i zaprogramowania cobota samemu.</p>



1. Wystawca:	ProCobot
2. Nazwa stanowiska demonstracyjnego:	Roboty usługowe PUDU <ul style="list-style-type: none">• BellaBot (biały kelner)• KettyBot (pomarańczowy)
3. Technologia 4.0	Roboty, roboty współpracujące, roboty usługowe, technologia skanowania laserowego, algorytmy nawigacyjne SLAM
4. Zdjęcie poglądowe	



ZARZĄDZANIE
W GOSPODARCE 4.0



INSTYTUT ZARZĄDZANIA
Uniwersytet w Białymstoku



leadership and vision

5. Krótki opis

Brak stanowiska. Robot będzie usługiwał, rozwoził przekąski, czy inne rzeczy, które na niego przygotujemy.

Nie obciąża kręgosłupa kelnerów, nie rozleje, nie pomyli stolika, nie upuści dań. Obsługa może skupić się bardziej na kliencie, niż na samym noszeniu.